

JNC

氧化還原電位計

ORP Sensor



目錄

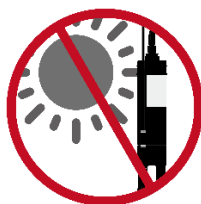
注意事項.....	3
一、產品概述	4
1-1、產品規格	4
1-2、產品尺寸(mm)	5
1-3、產品描述	5
1-4、產品特點	6
1-5、產品應用場景	6
1-6、配線說明	7
1-7、硬體詳述	7
二、產品功能	8
2-1、WQS 頁面操作	8
三、Modbus 表格	13
3-1、類比輸出 (03、06、10)	13
3-2、類比輸入 (04)	16
3-3、數位輸出 (01、05)	18
四、保養清潔	19
4-1、卸下防撞蓋	19
4-2、清洗保養	19
4-3、復原感測器	20
五、校正流程	21
5-1、WIFI 連線	21
5-2、Google Chrome APP	21
5-3、進入校正頁面	22
5-4、卸下防撞蓋	22
5-5、220mV 校正	23
5-6、復原感測器	24
六、故障排除	24
修訂紀錄	25
關於我們	25

⚠ 注意事項

親愛的客戶您好，很高興您使用本公司產品，為了維持產品的使用壽命與您的良好體驗，請閱讀以下內容後，再行操作！

操作事項:

1. 感測器僅適用於具有水域環境下操作與監測，勿置放於非水域場所，以避免感測器異常受損。
2. 感測器處於非使用狀況時，需準備容器，並將其泡入一般水中，勿曝曬於陽光下，以避免電極或薄膜損壞導致數值讀取異常。
3. 感測器已配有防撞蓋避免電極探頭輕微碰撞後導致受損，若處於劇烈撞擊下，防撞蓋將失去保護性，請操作時務必小心注意！
4. 請依照感測器外殼所標示配線功能對應線色操作，若不慎錯接，則會影響設備無法正常運作。
5. 感測器需定期進行清潔以維持良好監測品質，建議為一個月一次為最佳保養週期。若為薄膜電極(DO 溶氧)則需定期更換電解液，以維持數值穩定性，建議週期亦為一個月一次。
6. 清潔時，建議浸泡檸檬酸 5-10 分鐘後局部清潔，同時避免刮傷電極頭。
7. 安裝感測器時，建議離底部距離約為 1.5 公尺，以確保數值的可參考性。



禁止曝曬



禁止非水域監測



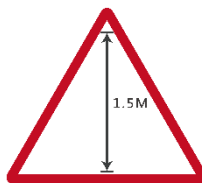
小心碰撞



注意線色標記



注意定期清潔



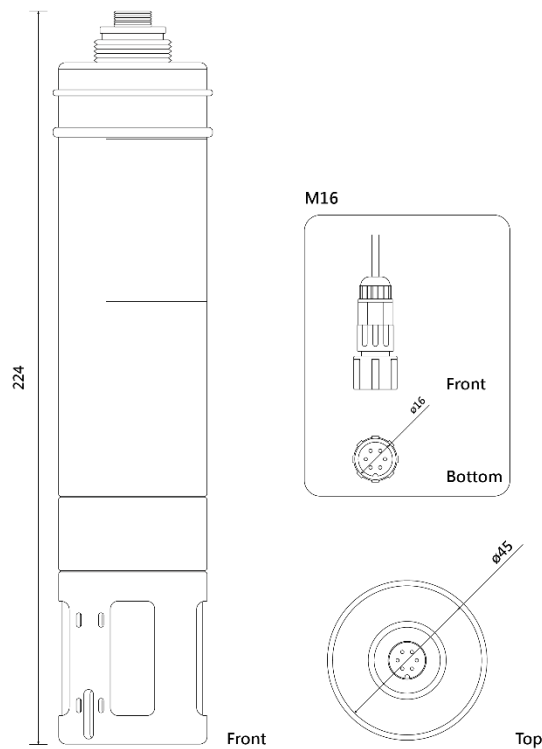
注意安裝高度

一、產品概述

1-1、產品規格

型 號	ORP-485		
電 源	自	清	DC 12 or 24V(選配)
	無	自 清	DC 9 ~ 36V
耗 電 量	自	清	4.8W
	無	自 清	0.8W
氧化還原	量 測 範 圍		-2000~2000mv
			斜率讀值 70~130%
			零點電位-50~50mv
	精 確 度		±5mv
	解 析 度		0.1mv
	電 極 耐 壓		Max. 50 Psig
	操 作 溫 度		0~60°C
	反 應 時 間		T90 3 秒
	通 訊 方 式		RS-485 Modbus RTU
	支 援 功 能		WIFI 連線
	設 備 I P		192.168.1.80
溫 度	原 理		NTC30K
	量 測 範 圍		-10~120°C 自動溫度補償
	精 確 度		±0.2°C
	解 析 度		0.1°C
	再 現 性		0.1°C
外殼連結牙口	公 牙 尺 寸		NPT3/4"
	母 牙 尺 寸		M42
快 速 接 頭	M16 螺紋式，公頭母針，6PIN (主機端)		
	M16 螺紋式，公頭公針，4PIN (感測器)		
材 質	外 殼		聚丙烯(PP),抗酸鹼/食品級/零溶出
	電 極		玻璃
物 理 條 件	產 品 尺 寸 (mm)		ø45*L224mm
	重 量		≤340 公克
	防 水 等 級		IP68

1-2、產品尺寸(mm)



1-3、產品描述

- IoT 氧化還原電位分析儀，具有 RS-485 及 Wi-Fi 網頁雙介面，可遠端或現地手機直接監控，免錶頭，免 APP。
- 自動清洗功能(選配)：已包含微型空氣泵，清洗排程(可調)自清 Hold 最後讀值，及穩定時間(可調)，能輕易延長保養週期。
- 智慧校正功能：模組化配置輕鬆校正，同時手機網頁導覽式校正流程，現地校正超簡單，亦可遠端校正。
- 智慧 AI 功能：校正/自清狀態通知，自我判斷、電極髒污或老化程度等。
- IP68 一體化設計，可直接投入河川/水庫/自來水/污水/海水等應用環境，可提供給全球任何一種錶頭或軟體，精準、耐用的 ORP 數值。

1-4、產品特點

- 一體化設計，內建 IoT 傳輸及感測器。
- IP68 沉水式型耐腐蝕材質，可直接投入水中，不需保護套管。
- 送電即可操作，一切功能皆已內建。
- 超低功耗，適合綠能 IoT 大量佈建。
- 高強度隔離式電纜線可直接投入使用，確保訊號穩定。
- 具溫度補償並且量測方式符合環保署公告自動監測設施法 NIEA W218.51C。
- 電源及 IoT 訊具有突波隔離保護。
- 具有雙數位通訊 RS-485 及 Wi-Fi。
- 標準 Modbus RTU 協定可與全球物聯網連結。
- 智慧設計，可儲存校正參數，校正後可至現場直接安裝。
- 手機網頁操作，即時監測不費工。
- 模組化設置更換標準液瓶，校正超便利。
- 可依標準液或已知濃度的 Sample 進行校正。
- 校正及自清時，保持最後讀值，避免誤動作，同時可讀狀態(校正中/自清中/穩定中 / 保養中)。
- 可透過 Web 及 RS-485 查詢最新三次校正記錄(日期/斜率 / 校正點)。

1-5、產品應用場景

污水、海水、地下水、養殖、河川湖泊偵測系統。

1-6、配線説明

線色	配線機能
RED(紅)	DC12 or 24 (選配)
BLACK(黒)	GND
WHITE(白)	RS-485(D+)
GREEN(緑)	RS-485(D-)
YELLOW(黄)	自清 V+ (選配)
BLUE(藍)	自清 V- (選配)

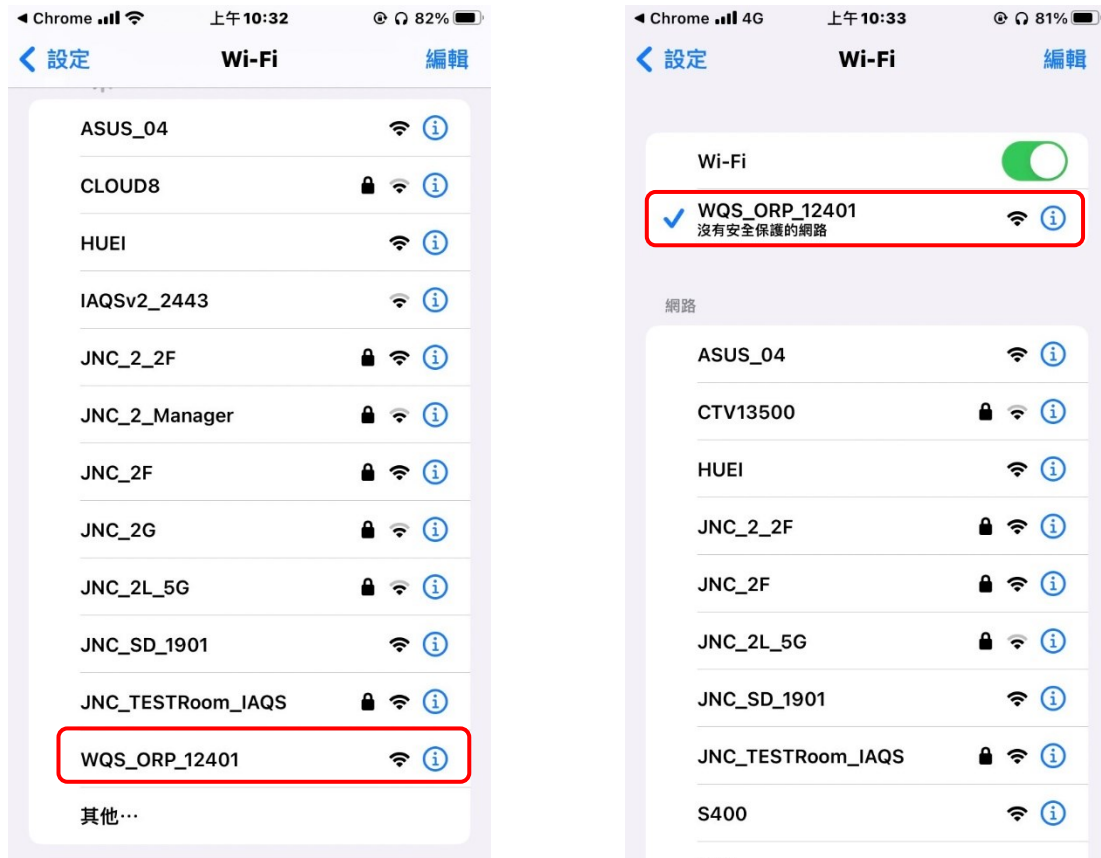
1-7、硬體詳述

設定名稱	說明
設備 ID	預設站號為:55
設備 Baudrate	預設鮑率:9600 bps

二、產品功能

2-1、WQS 頁面操作

2-1-1、WIFI 連線



利用手機 WIFI 功能，搜尋名稱為：「WQS_ORP_XXXXX」並點擊連線，連線完成後即為右圖顯示

2-1-2、Google Chrome APP

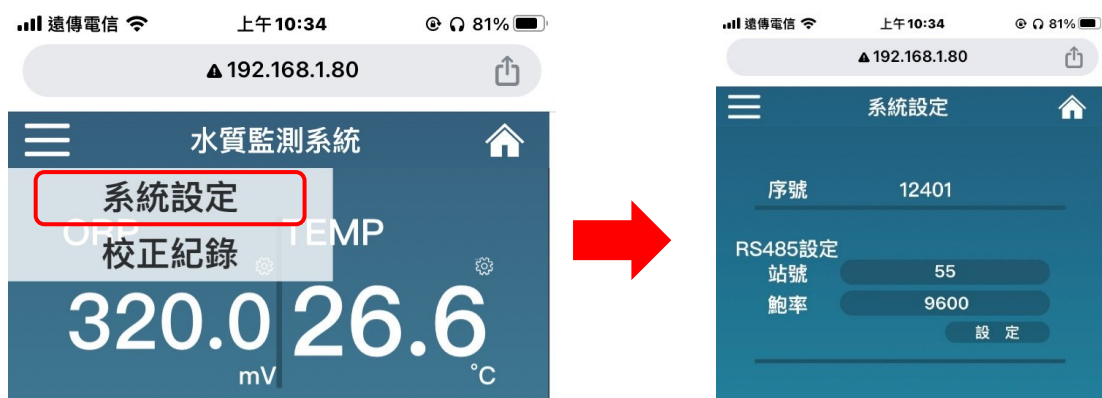


在手機程式中搜尋「Google Chrome APP」點擊後，於網址中輸入：「192.168.1.80」並點擊搜尋。

2-1-3、WQS 主頁面

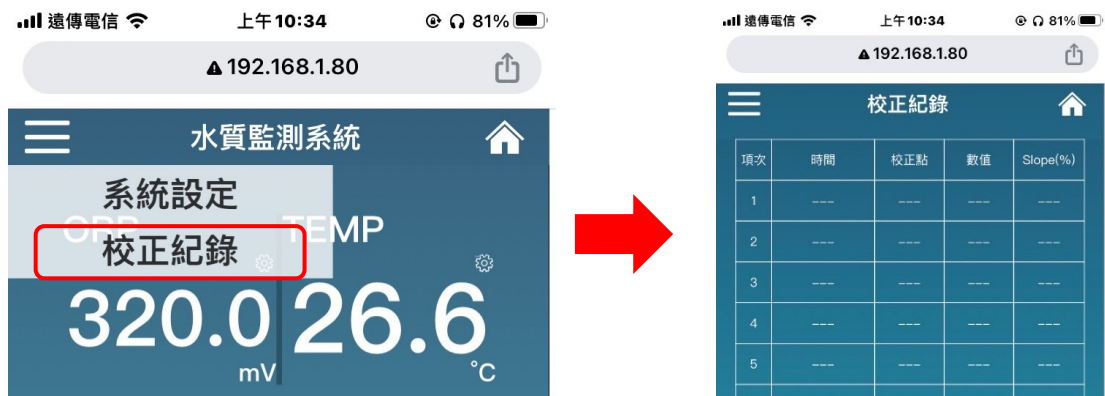


2-1-4、系統設定



點擊左上方選單 icon 後，如左圖所示可看見「**系統設定**」功能，選擇後即如右圖所示，資訊分別為設備序號、站號、鮑率，可更動項目為**站號 1~254**、**鮑率 2400/4800/9600/19200/38400/57600/115200**。

2-1-5、校正紀錄



點擊左上方選單 icon 後，如左圖所示可看見「**校正紀錄**」功能，選擇後即如右圖所示，能查閱每一筆校正時間/選項/數值/斜率。

2-1-6、校正頁面



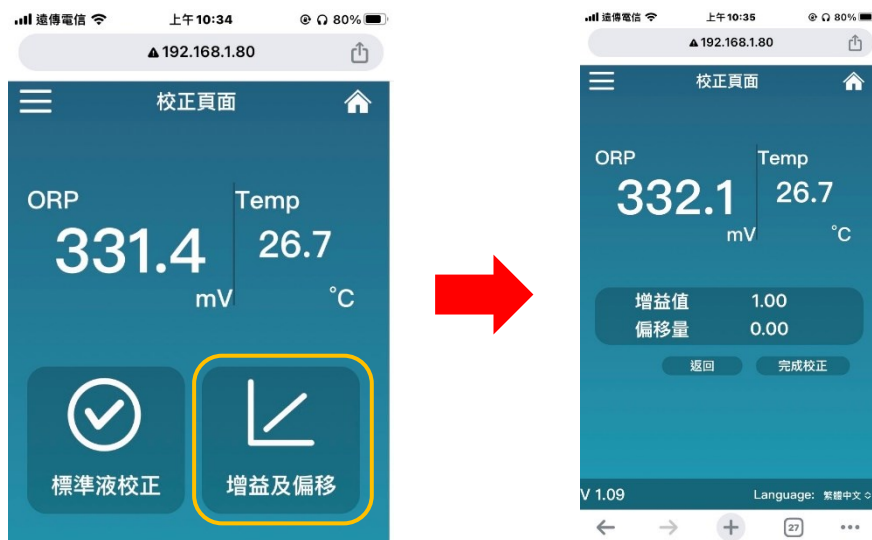
在主頁點擊即時數值後，於系統視窗中選擇「**確定**」進入校正模式，即如右圖所示可看見「標準液校正」、「增益及偏移」功能。

2-1-6-1、標準液校正



點擊「標準液校正」後，即如右圖所示，可看見即時數值(ORP/Temp)、斜率、校正濃度(220)

2-1-6-2、增益及偏移



點擊「增益及偏移」後，即如右圖所示，可看見即時數值(ORP/Temp)、增益值(預設為:1.00)、偏移量(預設為:0.00)

2-1-7、自清設定



在主頁點擊「**設定**」後，即如右圖所示，可看見自動清洗狀態(OPEN/CLOSE)、自清頻率(分鐘)、自清時間(秒鐘)、Keep 時間(秒鐘)、出廠設定、設定。



「**自動清洗**」可以透過點擊中上方大型圖示決定是否啟動，啟動時會依照下方條件執行：

1. 自清頻率：自清泵啟動循環週期，預設為 60 分鐘一次。
2. 自清時間：自清泵啟動時長，預設為 120 秒。
3. Keep 時間：當自清進行中，數值會處於極為不穩定狀態，此時會將數值維持於自清前讀取之最後一筆，預設為自清時間結束後 90 秒。

2-1-8、語言選擇



點擊右下角下拉式選單，可依照個人需求選擇所適語言，目前 WQS 相關產品支援語言有，繁體中文、簡體中文、英文、日文。

三、Modbus 表格

3-1、類比輸出 (03、06、10)

Function 03 to Read/ Function 06、10 to Write					
位址	設定值	項目	類型	R/W	備註
0x0000	400001	ORP 即時值	INT16	R	Value/10
0x0001	400002	溫度即時值	INT16	R	Value/10
0x000A	400011	溫度即時值	INT16	R	Value/10
0x000C	400013	當前電極電位 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x000D	400014	當前電極電位 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x0015	400022	RS485 站號	INT16	R/W	可設定: 1 ~ 254
0x0016	400023	RS485 傳輸速率	INT16	R/W	2400 = 0 4800 = 1 9600 = 2 19200 = 3 38400 = 4 57600 = 5 115200 = 6
0x001E	400031	ORP 即時值 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x001F	400032	ORP 即時值 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x0020	400033	溫度即時值 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : °C
0x0021	400034	溫度即時值 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : °C
0x0030	400049	感測器狀態	INT16	R	0: 數值讀取中 1: 自清中 2: 數值 Keep 中 3: 校正中 4: 保養中
0x0031	400050	電極斜率	INT16	R	Value/10
0x0032	400051	溫度斜率	INT16	R	Value/10
0x0036	400055	是否啟用自清	INT16	R/W	0: 關閉, 1: 啟用

Function 03 to Read/ Function 06、10 to Write					
位址	設定值	項目	類型	R/W	備註
0x0037	400056	自清頻率	INT16	R/W	
0x0038	400057	自清時間	INT16	R/W	
0x0102	400259	ORP 增益值 (Float low word)	FLOAT	R/W	
0x0103	400260	ORP 增益值 (Float high word)	FLOAT	R/W	
0x0104	400261	ORP 偏移量 (Float low word)	FLOAT	R/W	
0x0105	400262	ORP 偏移量 (Float high word)	FLOAT	R/W	
0x0152	400339	溫度增益值 (Float low word)	FLOAT	R/W	
0x0153	400340	溫度增益值 (Float high word)	FLOAT	R/W	
0x0154	400341	溫度偏移量 (Float low word)	FLOAT	R/W	
0x0155	400342	溫度偏移量 (Float high word)	FLOAT	R/W	

3-1-1、INT16 讀取即時值(Function 03)

舉例:讀取 **ORP** 即時值，且數值為 338.5mV。

內容	設備站號	Function	起始位置		數據個數(Word)		16 CRC 碼	
主機指令	37	03	00	00	00	01	81	9C
字節數	1	1	2		2		2	

內容	設備站號	Function	數據字節	感測器數據		16 CRC 碼	
從機回覆	37	03	02	0D	39	B4	C2
字節數	1	1	1	2		2	

3-1-2、INT16 即時數值說明(Function 03)

在從機回覆中，可看見「感測器數據」為「0D 39」。

將 0X0D39(hex)轉為十進制則為「3385」， $3385/10 = 338.5$ ，則得出 ORP 為 338.5mV。

3-1-3、Float 讀取即時值(Function 03)

舉例:讀取 **ORP** 即時值，且數值為 338.5mV。

內容	設備站號	Function	起始位置		數據個數(Word)		16 CRC 碼	
主機指令	37	03	00	1E	00	02	A1	9B
字節數	1	1	2		2		2	

內容	設備站號	Function	數據字節	感測器數據			
從機回覆	37	03	04	4C	8D	43	A9
字節數	1	1	1	2			

16 CRC 碼	
DB	C5
2	

3-1-4、Float 即時數值說明(Function 03)

在從機回覆中，可看見「感測器數據」為「4C 8D 43 A9」。

將低字「43 A9」調換至前，高字「4C 8D」掉換至後，則為「43 A9 4C 8D」，之後轉為 Float 為 338.598，得出 ORP=338.5mV。

可參考線上轉換工具：<https://gregstoll.com/~gregstoll/floattohex/>

3-2、類比輸入 (04)

Function 04 to Read					
位址	設定值	項目	類型	R/W	備註
0x0000	300001	ORP 即時值	INT16	R	Value/10
0x0001	300002	溫度即時值	INT16	R	Value/10
0x000A	300011	溫度即時值	INT16	R	Value/10
0x000C	300013	當前電極電位 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x000D	300014	當前電極電位 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x001E	300031	ORP 即時值 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x001F	300032	ORP 即時值 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : mV
0x0020	300033	溫度即時值 (Float low word)	FLOAT	R	Unit : °C
0x0021	300034	溫度即時值 (Float high word)	FLOAT	R	Unit : °C

3-2-1、INT16 讀取即時值(Function 04)

舉例:讀取 **ORP** 即時值，且數值為 338.5mV。

內容	設備站號	Function	起始位置		數據個數(Word)		16 CRC 碼	
主機指令	37	04	00	00	00	01	34	5C
字節數	1	1	2		2		2	

內容	設備站號	Function	數據字節	感測器數據		16 CRC 碼	
從機回覆	37	04	02	0D	39	B5	B6
字節數	1	1	1	2		2	

3-2-2、INT16 即時數值說明(Function 04)

在從機回覆中，可看見「感測器數據」為「0D 39」。

將 0X0D39(hex)轉為十進制則為「3385」， $3385/10 = 338.5$ ，則得出 ORP 為 338.5mV。

3-2-3、Float 讀取即時值(Function 04)

舉例:讀取 **ORP** 即時值，且數值為 338.5mV。

內容	設備站號	Function	起始位置		數據個數(Word)		16 CRC 碼	
主機指令	37	04	00	1E	00	02	14	5B
字節數	1	1	2		2		2	

內容	設備站號	Function	數據字節	感測器數據			
從機回覆	37	04	04	4C	8D	43	A9
字節數	1	1	1	2			

16 CRC 碼	
DA	72
2	

3-2-4、Float 即時數值說明(Function 04)

在從機回覆中，可看見「感測器數據」為「4C 8D 43 A9」。

將低字「43 A9」調換至前，高字「4C 8D」掉換至後，則為「43 A9 4C 8D」，之後轉為 Float 為 338.598，得出 ORP=338.5mV。

可參考線上轉換工具：<https://gregstoll.com/~gregstoll/floattohex/>

3-3、數位輸出 (01、05)

Function 01 to Read/ Function 05 to Write					
位址	設定值	項目	類型	R/W	備註
0x0001	000002	保養模式		R/W	未關閉保養模式，系統自動於 2 小時後跳轉至數值讀取狀態
0x0002	000003	自清模式		R/W	

3-3-1、寫入說明(Function 05)

舉例:使 ORP 執行保養模式，數值將不再變動，維持「執行保養」前最後一筆數據。

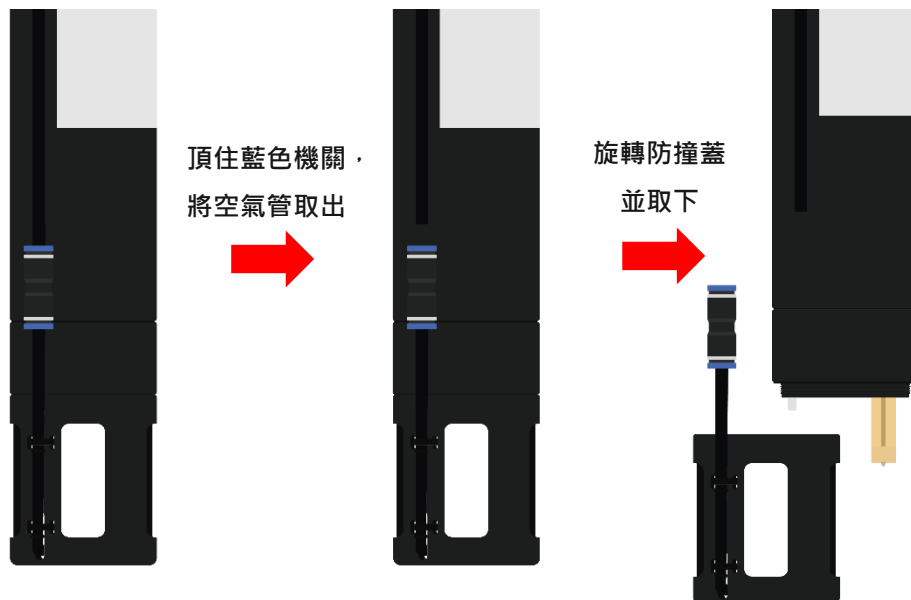
內容	設備站號	Function	起始位置		寫入值: FF 00 啟用 00 00 關閉		16 CRC 碼	
主機指令	37	05	00	01	FF	00	D8	6C
字節數	1	1	2		2		2	

內容	設備站號	Function	起始位置		數據		16 CRC 碼	
從機回覆	37	05	00	01	FF	00	D8	6C
字節數	1	1	1		2		2	

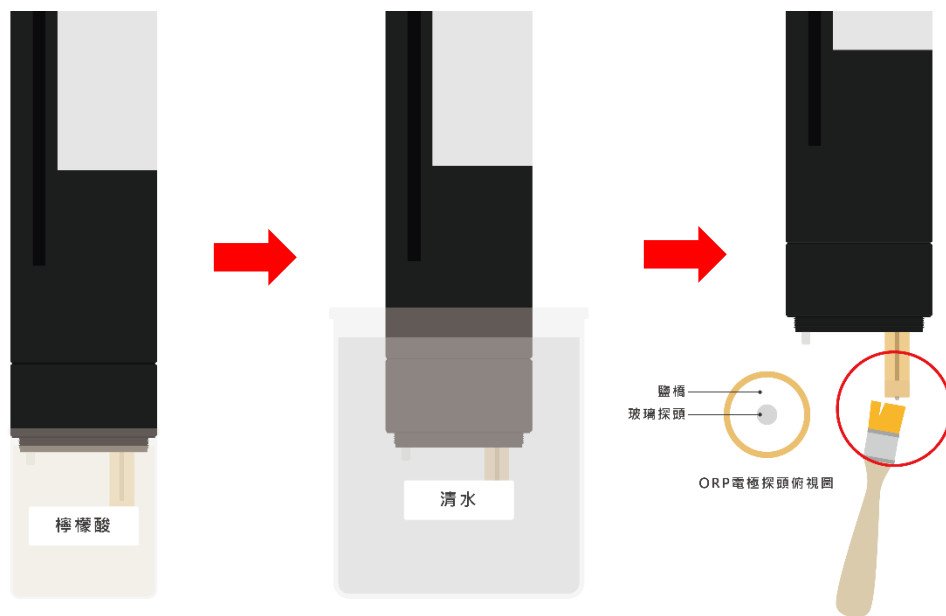
※上述 Modbus 表格僅支援，韌體版本 **V1.07c** (含)以上。

四、保養清潔

4-1、卸下防撞蓋



4-2、清洗保養



利用隨附校正瓶，
稀釋 10:1 檸檬酸水，
並靜置 10 分鐘以上。

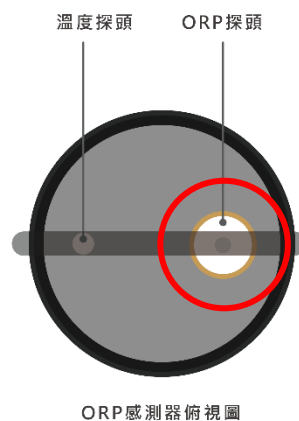
將感測器泡入水中，
利用清水沖洗。

利用軟刷仔細清潔探頭，
並針對鹽橋與玻璃探頭
加強清潔。

4-3、復原感測器



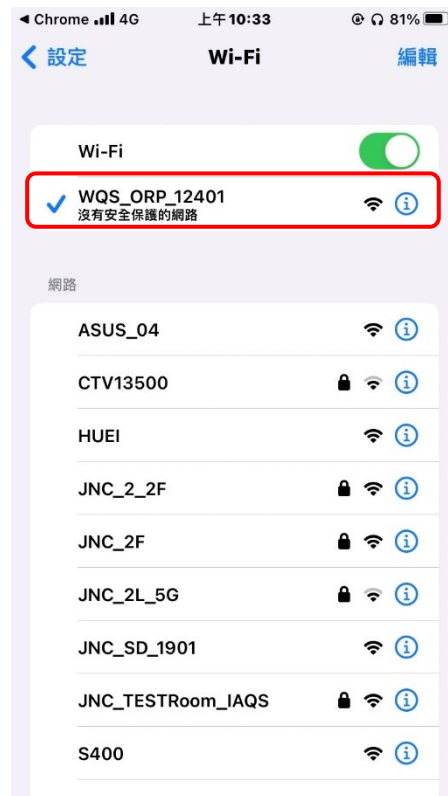
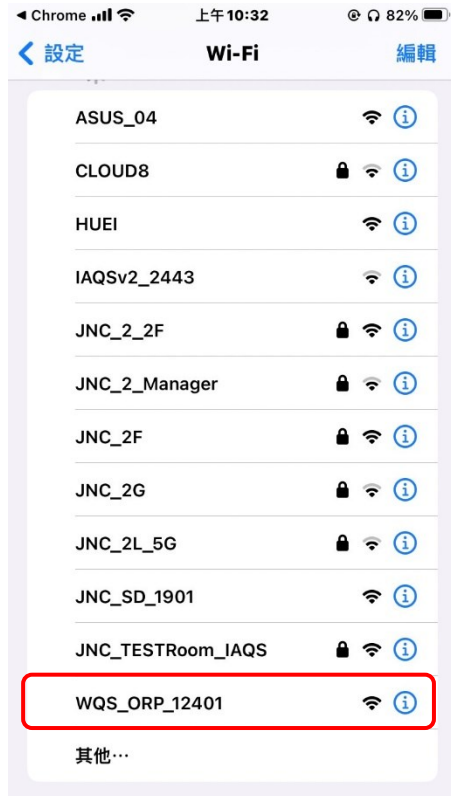
將拆卸防撞蓋復原，
並將空氣管確實
套入藍色機關中。



請確保噴頭對準探頭，
維持自清功能。

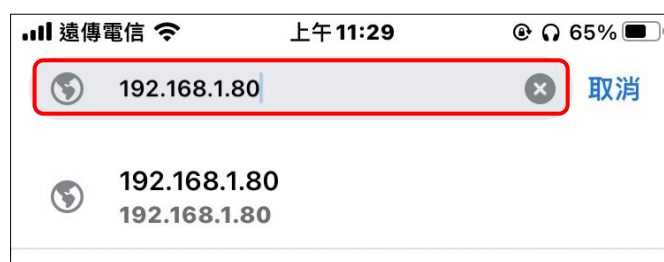
五、校正流程

5-1、WIFI 連線



利用手機 WIFI 功能，搜尋名為：「WQS_ORP_xxxxx」並點擊連線，連線完成後即為右圖顯示

5-2、Google Chrome APP



在手機程式中搜尋「Google Chrome APP」點擊後，於網址中輸入：「192.168.1.80」並點擊搜尋。

5-3、進入校正頁面



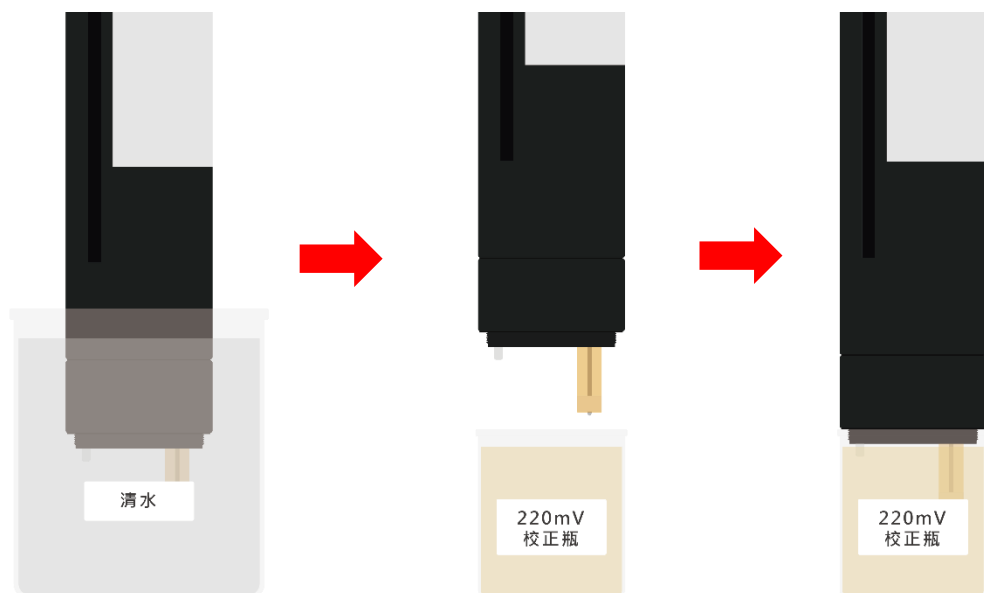
在主頁點擊即時數值後，於系統視窗中選擇「**確定**」進入校正模式，緊接著點擊「**標準液校正**」功能，即可至「**校正頁面**」。

5-4、卸下防撞蓋



5-5、220mV 校正

5-5-1、校正瓶安裝



校正前利用清水將探頭洗淨，
並使用軟布擦拭乾淨。

將 ORP 校正瓶
旋入外殼螺牙，旋緊後輕晃
使標準液完全覆蓋探頭。

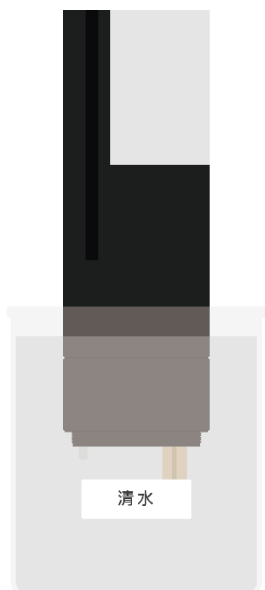
完成後，
請至校正頁面操作。

5-5-2、校正頁面操作



在校正頁面等待數值穩定不再變動時，於校正欄位裡針對「中點 220」點擊「START」，等候 20 秒後即校正完成。

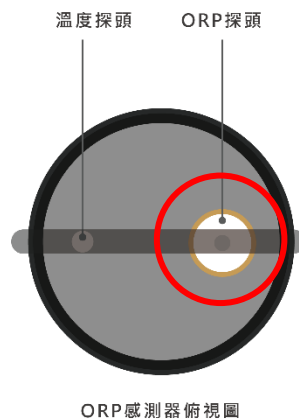
5-6、復原感測器



校正後利用清水將探頭洗淨，
並使用軟布擦拭乾淨。



將拆卸防撞蓋復原，
並將空氣管確實
套入藍色機關中。



請確保噴頭對準探頭，
維持自清功能。

六、故障排除

異常類別	故障原因	解決方法
數值異常	電極探頭附著異物	● 依照 保養清潔 流程執行
	已至校正週期	● 依照 校正流程 執行
WIFI 無法連線	供電異常	● 請確認設備供電是否符合 規格 電壓
		● 依照 1-6 配線說明 ，實際檢查硬體線路是否符合列表所示。

修訂紀錄

版次	修訂日期	修訂說明	維護人員
V1.9	2022/09/12	新增 Modbus 表	denny
V2.0	2023/12/12	更動手冊樣式、流程圖示化	bin

關於我們

717 台南市仁德區文華路 3 段 428 巷 33 號 統編 28529427
 電話：+886-6-311-0008 <https://www.jnc-tec.com.tw>
 傳真：+886-6-311-0522 Email : jnc.jnc@msa.hinet.net
 文案內容本公司保有修改權利，恕不另行通知



ISO 9001